

# Rozdział 10

## Zadanie własne

Numeryczne zadanie własne polega na znalezieniu niektórych lub wszystkich wartości oraz wektorów własnych macierzy  $A$  wymiaru  $N \times N$  rzeczywistej lub zespolonej. Na wykładzie z Matematyki Obliczeniowej omawia się kilka najprostszych metod dla symetrycznego zadania własnego, tzn. dla zadania własnego z macierzą rzeczywistą symetryczną.

Funkcją octave'a służącą do znajdowania wartości i wektorów własnych dowolnej macierzy jest `eig()`.

Najprostsze jej wywołanie to:

```
w=eig(A)
```

po którym funkcja powinna zwrócić wszystkie wartości własne w wektorze  $w$ .

Jeśli potrzebujemy poznać wektory własne, to musimy wywołać tę funkcję z dwoma zwracanymi wartościami:

```
[V,D]=eig(A)
```

W tym przypadku  $D$  będzie macierzą diagonalną, na której diagonalni będą wartości własne macierzy  $A$ , natomiast  $V$  będzie macierzą ortogonalną, w której kolumnach będą wektory własne dla odpowiednich wartości na diagonalni  $D$ , czyli

$$AV = VD.$$

Sprawdźmy na losowej macierzy diagonalnej jak działa funkcja `eig()`, najpierw przy prostszym wywołaniu:

```
A=rand(5,5);  
A=A+A'; # symetryzujemy macierz  
w=eig(A)  
det(A-w(1)*eye(size(A)))
```

Wyznacznik  $A - w(1) * I$  jest na poziomie  $10^{-14}$ , czyli de facto jest równy zero.

Teraz sprawdźmy drugą formę wywołania funkcji **eig()**:

```
[V,D]=eig(A)
norm(V*D-A*V,1)
```

Sprawdźmy, jak działa funkcja dla macierzy większego wymiaru:

```
N=10;
for k=1:3,
    A=rand(N,N);
    A=A+A'; # symetryzujemy macierz
    [V,D]=eig(A);
    norm(V*D-A*V,1)
N*=10
endfor
```

Wniosek: funkcja działa dobrze nawet dla większych  $N$ .

Przetestujmy ją dla macierzy ogromnego wymiaru o dużej ilości zer, np. macierzy trójdzielnej. Wykorzystamy też funkcję **sparse()** służące utworzeniu macierzy w formacie rzadkim:

```
N=1000;
x=ones(N,1);
A=sparse(diag(x))-sparse(diag(x(1:N-1),1));
A=A+A';
tic; [V,D]=eig(A); toc
norm(V*D-A*V,1)
```

Sprawdźmy, jak działa funkcja dla macierzy niesymetrycznej:

```
A=[2,-1;1,2]
w=eig(A)
[V,D]=eig(A)
norm(V*D-A*V,1)
```

Istnieje też funkcja **eigs()**, która oblicza tylko kilka wartości własnych macierzy, np. największych co do modułu wartości.

Przetestujmy funkcję dla losowej macierzy wymiaru  $10 \times 10$ :

```
A=rand(10,10);
A=A+A'; # symetryzujemy macierz
wa=eig(A)
w=eigs(A)
```

Funkcja domyślnie znajduje sześć największych co do modułu wartości własnych, ale może znaleźć mniej lub więcej:

```
w3=eigs(A,3)
```

```
w9=eigs(A,8)
```

lub bazując na innym kryterium, np. najmniejsze wartości własne co do modułu:

```
wm=eigs(A,3,'sm')
```

```
wd=eigs(A,3)
```

Możliwe opcje to:

- 'lm' największe wartości co do modułu (default).
- 'sm' najmniejsze wartości co do modułu
- 'la' największe wartości (tylko o ile  $A$  jest symetryczna)
- 'sa' najmniejsze wartości (tylko o ile  $A$  jest symetryczna)
- 'be' wartości z końców widma macierzy, z jedną więcej z górnej części widma, o ile chcemy znaleźć nieparzystą liczbę wartości własnych (tylko o ile  $A$  jest symetryczna)
- 'lr' największe części rzeczywistych wartości własnych (tylko o ile  $A$  jest niesymetryczna lub zespolona).
- 'sr' najmniejsze części rzeczywistych wartości własnych (tylko o ile  $A$  jest niesymetryczna lub zespolona).
- 'li' największe wartości części urojonych wartości własnych (tylko o ile  $A$  jest niesymetryczna lub zespolona).
- 'si' najmniejsze wartości części urojonych wartości własnych (tylko o ile  $A$  jest niesymetryczna lub zespolona).

Spróbujmy policzyć dwie największe i dwie najmniejsze co do wartości własne macierzy trójdzielnej przy pomocy tej funkcji:

```
N=1000;
```

```
x=ones(N,1);
```

```
A=sparse(diag(x))-sparse(diag(x(1:N-1),1));
```

```
A=A+A';
```

```
tic;w=eigs(A,4,'be');toc
```

Niestety metoda zawiodła, a funkcja **eig()** - choć wolna, zwróciła wszystkie wartości i wektory tej macierzy.

Zaimplementujmy najprostszą wersję metody potęgowej:

Niech  $\hat{x}_0 = x_0$  będzie wektorem o normie drugiej równej jeden. Wtedy ciąg iteracji metody potęgowej jest zdefiniowany następująco:

$$\begin{aligned} \hat{x}_k &= Ax_{k-1} && \text{iteracja} \\ x_k &= \frac{\hat{x}_k}{\|\hat{x}_k\|_2} && \text{normowanie} \\ r_k &= x_k^T Ax_k && \text{iloraz Rayleigha} \end{aligned} \quad k > 0 \quad (10.1)$$

W octave kod może wyglądać następująco:

```
x=rand(N,1); #losujemy wektor
x=x/norm(x,1); #normowanie x0
y=A*x;
r=x'*y; rp=r+2*TOL;
it=0;
while(abs(r-rp)>TOL)
  x=y/norm(y,2);
  y=A*x;
  rp=r;
  r=x'*y;
  it++;
endwhile
x=y/norm(y,2)
r
```

Za warunek stopu przyjęliśmy  $|r_k - r_{k-1}| < TOL$  zadanej tolerancji.

Przetestujmy ten algorytm dla macierzy symetrycznej  $A=[4,1;1,4]$ , która ma wartości własne 5, 3.

Dla  $TOL=1e-12$  otrzymaliśmy, że po 24 iteracjach iloraz Rayleigha wynosi  $r = 4.9999999999963$ , czyli błąd  $3.71e-13$ . Z kolei przybliżenie wektora własnego to

$x =$

```
0.707106628756140
0.707106933616922
```

Możemy policzyć  $\|Ax - 5 * x\|_2$  w octave'ie, czyli **norm(A\*x-5\*x,2)**, która wynosi  $4.31e - 07$ .

Po prostych rachunkach otrzymujemy, że wektorem własnym dla wartości własnej 5 jest wektor postaci  $x = (x_1, x_1)^T \neq 0$ .

Sprawdźmy, dla naszego wektora:

```
octave:111> abs(x(1)-x(2))
ans = 3.04860781730198e-07
octave:112>
```

Oczywiście ilość iteracji i błędy zależą też od wektora  $x_0$ .

Powtórzmy obliczenia drukując na ekranie błąd  $|5 - r_k|$  i  $|(1, -1)^T x_k|$  dla  $x_k$  iteracji metody potęgowej i  $r_k$  ilorazu Rayleigha:

A =

```
4 1
1 4
```

[ it ]	Rayleigh	x-y
[ 1 ]	2.5008722	0.0241133
[ 2 ]	4.9995814	0.0204587
[ 3 ]	4.9998493	0.0122760
[ 4 ]	4.9999457	0.0073658
[ 5 ]	4.9999805	0.0044195
[ 6 ]	4.9999930	0.0026517
[ 7 ]	4.9999975	0.0015910
[ 8 ]	4.9999991	0.0009546
[ 9 ]	4.9999997	0.0005728
[10]	4.9999999	0.0003437
[11]	5.0000000	0.0002062
[12]	5.0000000	0.0001237
[13]	5.0000000	0.0000742
[14]	5.0000000	0.0000445
[15]	5.0000000	0.0000267
[16]	5.0000000	0.0000160
[17]	5.0000000	0.0000096
[18]	5.0000000	0.0000058
[19]	5.0000000	0.0000035
[20]	5.0000000	0.0000021
[21]	5.0000000	0.0000012

x =

```
7.07106556762792e-01
```

7.07107005610232e-01

Wartosc wlasna: 4.999999999999440

Powtarzając eksperyment dla macierzy  $A - 2 * I$ , czyli macierzy o wartościach własnych 3 i 1, otrzymujemy po 14 iteracjach iloraz Rayleigha taki, że błąd  $|3 - r|$  wynosi  $3.99e - 14$  przy tym samym warunku stopu:

p = 2

A =

2 1  
1 2

[ it ]	Rayleigh+p	x-y
[ 1 ]	3.5005623	0.0335338
[ 2 ]	4.9997501	0.0158070
[ 3 ]	4.9999722	0.0052693
[ 4 ]	4.9999969	0.0017564
[ 5 ]	4.9999997	0.0005855
[ 6 ]	5.0000000	0.0001952
[ 7 ]	5.0000000	0.0000651
[ 8 ]	5.0000000	0.0000217
[ 9 ]	5.0000000	0.0000072
[10]	5.0000000	0.0000024
[11]	5.0000000	0.0000008

x =

7.07106736568327e-01

7.07106825804765e-01

Wartosc wlasna: 4.999999999999928

Widać już z tych dwóch eksperymentów, że ilość iteracji zależy od stosunku  $\lambda_2/\lambda_1$  (gdzie  $\lambda_1$  to wartość własna o maksymalnym module,  $\lambda_2$  to druga z kolei wartość własna ze względu na moduł) i że szybkość zbieżności ilorazu Rayleigha jest dużo większa niż wektorów iteracji do odpowiedniego wektora własnego. Potwierdza to oszacowania teoretyczne, w których można

pokazać, że

$$v_1 = x_k + O((\lambda_2/\lambda_1)^k), \quad \lambda_1 = r_k + O((\lambda_2/\lambda_1)^{2k}).$$

Widać, że iloraz Rayleigha zbiega do wartości własnej dużo szybciej w tym przypadku.

Jeśli  $(\lambda_k, v_k)$  to para własna dla macierzy  $A$ , to  $((\lambda_k - p)^{-1}, v_k)$  jest parą własną dla macierzy  $(A - pI)^{-1}$ . Ta obserwacja pozwala nam skonstruować tzw. odwrotną metodę potęgową, która jest zdefiniowana jako metoda potęgowa zastosowana do macierzy  $(A - pI)^{-1}$  dla  $p$  parametru będącego *dobrym* przybliżeniem  $\lambda_k$  dowolnej wartości własnej  $A$ . Warunkiem zbieżności iteracji odwrotnej metody potęgowej do  $v_k$  wektora własnego dla  $\lambda_k$ , przy założeniu, że wektor startowy nie jest ortogonalny do  $v_k$  jest to, aby

$$|\lambda_k - p| > |\lambda_j - p| \quad \forall j \neq k.$$

Szybkość zbieżności wektorów iteracji dla odwrotnej metody potęgowej zależy wtedy od  $\max_{j \neq k} \frac{|\lambda_k - p|}{|\lambda_j - p|}$ .

W octave'ie łatwo zaimplementować odwrotną metodę potęgową: wystarczy mnożenie przez macierz  $A$  w metodzie potęgowej zastąpić przez mnożenie wektora przez macierz odwrotną, które jest równoważne rozwiązywaniu układu równań. W octave kod odwrotnej metody potęgowej może wyglądać następująco:

```
A=A-p*eye(size(A)); # tworzymy macierz A-p*I
```

```
x=rand(N,1); #losujemy wektor
```

```
x=x/norm(x,1); #normowanie x0
```

```
y=A\x;
```

```
r=x'*y;
```

```
rp=r+2*TOL;
```

```
it=1;
```

```
while(abs(r-rp)>TOL)
```

```
  x=y/norm(y,2);
```

```
  y=A\x;
```

```
  rp=r;
```

```
  r=x'*y;
```

```
  it++;
```

```
endwhile
```

$x=y/\text{norm}(y,2)$  #przybliżenie wektora własnego  $A$   
 $1/r+p$  #przybliżenie wartości własnej  $A$

Zobaczmy jak szybko działa metoda dla naszej testowej macierzy  $A$  i  $p = 5.01$ :

$p = 5.0100$   
 $A =$

-1.0100 1.0000  
1.0000 -1.0100

[ it ]	1/r+p	x-y
[ 1 ]	4.9900001	0.0273613
[ 2 ]	5.0000000	0.0001925
[ 3 ]	5.0000000	0.0000010
[ 4 ]	5.0000000	0.0000000

$x =$

-7.07106781186489e-01  
-7.07106781186606e-01

Wartosc własna: 5.000000000000000

A teraz dla  $p = 2.8$  - tu wektor własny ma postać  $a * (1, -1)^T$ :

$p = 2.8000$   
 $A =$

1.2000 1.0000  
1.0000 1.2000

[ it ]	1/r+p	x+y
[ 1 ]	7.1576796	1.0000000
[ 2 ]	3.9194920	1.3442338
[ 3 ]	3.0139676	0.3789639
[ 4 ]	3.0001162	0.0357476
[ 5 ]	3.0000010	0.0032508
[ 6 ]	3.0000000	0.0002955



[ 7]		3.0000000		0.0000269	
[ 8]		3.0000000		0.0000024	
[ 9]		3.0000000		0.0000002	

---

x =

7.07106782104050e-01  
-7.07106780269045e-01

Wartosc wlasna: 3.0000000000000000

Przesuwanie widma macierzy poprzez dodanie do niej  $p * I$  jest bardzo ważne w różnych uogólnieniach metody potęgowej takich jak np. metoda  $QR$  z przesunięciami, por. np. [11], [18], [3].

# Bibliografia

- [1] Åke Björck i Germund Dahlquist. *Metody numeryczne*. Państwowe Wydawnictwo Naukowe (PWN), Warszawa, 1983. Przetłumaczone ze szwedzkiego przez Stefana Paszkowskiego.
- [2] James W. Demmel. *Applied numerical linear algebra*. Society for Industrial and Applied Mathematics (SIAM), Philadelphia, PA, 1997.
- [3] Maksymilian Dryja, Janina Jankowska, i Michał Jankowski. *Metody numeryczne*, tom 2. Wydawnictwo Naukowo Techniczne (WNT), Warszawa, 1982.
- [4] John W. Eaton. *GNU Octave Manual*. Network Theory Limited, 2002.
- [5] Gene Golub i James M. Ortega. *Scientific computing*. Academic Press Inc., Boston, MA, 1993. An introduction with parallel computing.
- [6] Gene H. Golub i James M. Ortega. *Scientific computing and differential equations*. Academic Press Inc., Boston, MA, 1992. An introduction to numerical methods.
- [7] Wolfgang Hackbusch. *Iterative solution of large sparse systems of equations*, tom 95, *Applied Mathematical Sciences*. Springer-Verlag, New York, 1994. Translated and revised from the 1991 German original.
- [8] Janina Jankowska i Michał Jankowski. *Metody numeryczne*, tom 1. Wydawnictwo Naukowo Techniczne (WNT), Warszawa, 1981.
- [9] C. T. Kelley. *Solving nonlinear equations with Newton's method*. Fundamentals of Algorithms. Society for Industrial and Applied Mathematics (SIAM), Philadelphia, PA, 2003.
- [10] A. Kiełbasiński i H. Schwetlick. *Numeryczna algebra liniowa: wprowadzenie do obliczeń zautomatyzowanych*. Wydawnictwo Naukowo Techniczne (WNT), Warszawa, 1992.

- [11] David Kincaid i Ward Cheney. *Analiza numeryczna*. Wydawnictwo Naukowo-Techniczne (WNT), 2006.
- [12] J. M. Ortega i W. C. Rheinboldt. *Iterative solution of nonlinear equations in several variables*, tom 30, *Classics in Applied Mathematics*. Society for Industrial and Applied Mathematics (SIAM), Philadelphia, PA, 2000. Reprint of the 1970 original.
- [13] James M. Ortega. *Numerical analysis*, tom 3, *Classics in Applied Mathematics*. Society for Industrial and Applied Mathematics (SIAM), Philadelphia, PA, second edition, 1990. A second course.
- [14] Alfio Quarteroni, Riccardo Sacco, i Fausto Saleri. *Numerical mathematics*, tom 37, *Texts in Applied Mathematics*. Springer-Verlag, New York, 2000.
- [15] Alfio Quarteroni i Fausto Saleri. *Scientific computing with MATLAB*, tom 2, *Texts in Computational Science and Engineering*. Springer-Verlag, Berlin, 2003.
- [16] Anthony Ralston. *Wstęp do analizy numerycznej*. Państwowe Wydawnictwo Naukowe (PWN), Warszawa, 1983.
- [17] J. Stoer i R. Bulirsch. *Wstęp do metod numerycznych. Tom drugi*. Państwowe Wydawnictwo Naukowe (PWN), Warszawa, 1980. Przetłumaczone z niemieckiego przez Małgorzatę Mikulską.
- [18] Lloyd N. Trefethen i David Bau, III. *Numerical linear algebra*. Society for Industrial and Applied Mathematics (SIAM), Philadelphia, PA, 1997.