

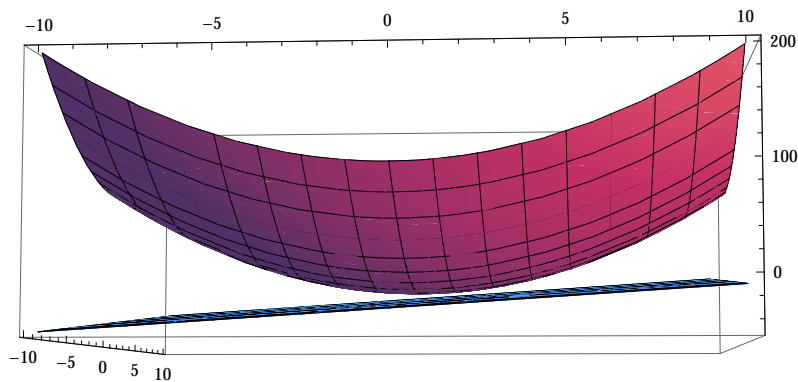
# Ćwiczenia (z przykładami i częściowymi rozwiązaniami)

1.

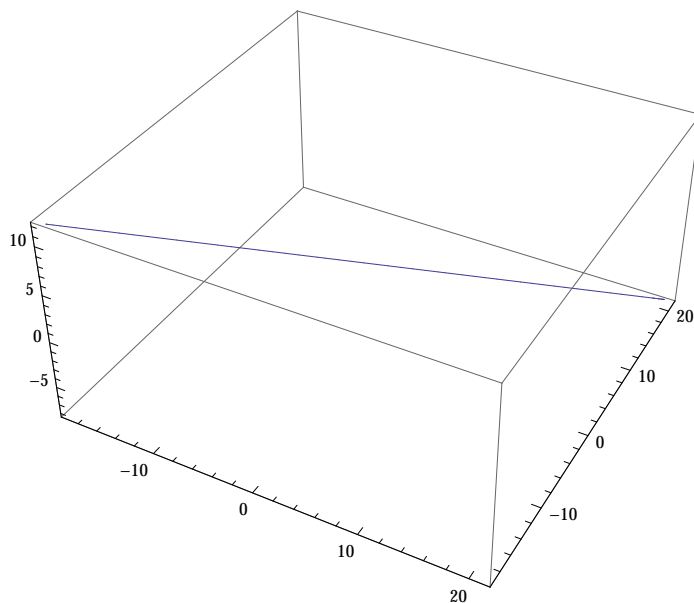
Narysuj wykresy funkcji  $z = x^2 + y^2$ ,  $z = 2x + 2y - 9$  w  $\mathbb{R}^3$ . Narysuj linie  $x = 1 + 2t$ ,  $y = 1 + 2t$ ,  $z = 2 - t$ . Pokaż wszystkie wykresy na jednym obrazku.

Rozwiązanie

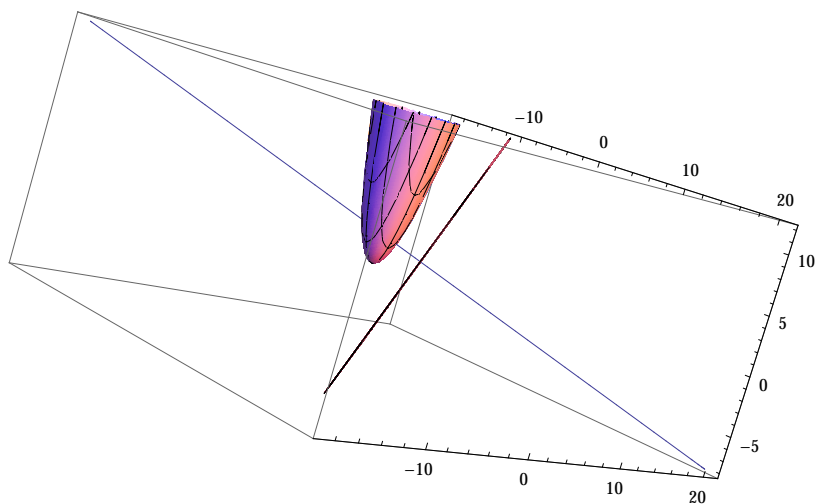
```
Plot3D[{x^2 + y^2, 2 x + 2 y - 9}, {x, -10, 10}, {y, -10, 10}]
```



```
ParametricPlot3D[{1 + 2 t, 1 + 2 t, 2 - t}, {t, -10, 10}]
```



Show[%, %%]



## 2.

Sprawdź następujące twierdzenie: niech  $\det A$  będzie wyznacznikiem  $n \times n$  macierzy  $A$  ( $n$  ustalone). Oznaczmy przez  $\det A(j, k)$  wyznacznik macierzy otrzymanej przez usunięcie  $j$ -tego szeregu i  $k$ -tej kolumny z macierzy  $A$ . Podobnie, możemy usunąć dalsze szeregi i kolumny. Sprawdź identyczność  $\det A \det A(i, j, k, l) = \det \begin{bmatrix} \det A(i, j) & \det A(i, l) \\ \det A(k, j) & \det A(k, l) \end{bmatrix}$ . Zobacz poniższy przykład dla  $n = 5$ ,  $[i, j, k, l] = [1, 2, 4, 5]$ . Zilustruj to twierdzenie przy pomocy Manipulate dając użytkownikowi wybór którą kolumnę lub szereg usunąć.

### Przykład

```
Table[a[i, j], {i, 1, 5}, {j, 1, 5}] // MatrixForm
```

$$\begin{pmatrix} a[1, 1] & a[1, 2] & a[1, 3] & a[1, 4] & a[1, 5] \\ a[2, 1] & a[2, 2] & a[2, 3] & a[2, 4] & a[2, 5] \\ a[3, 1] & a[3, 2] & a[3, 3] & a[3, 4] & a[3, 5] \\ a[4, 1] & a[4, 2] & a[4, 3] & a[4, 4] & a[4, 5] \\ a[5, 1] & a[5, 2] & a[5, 3] & a[5, 4] & a[5, 5] \end{pmatrix}$$

$$A = \text{Det} \left[ \begin{pmatrix} a[1, 1] & a[1, 2] & a[1, 3] & a[1, 4] & a[1, 5] \\ a[2, 1] & a[2, 2] & a[2, 3] & a[2, 4] & a[2, 5] \\ a[3, 1] & a[3, 2] & a[3, 3] & a[3, 4] & a[3, 5] \\ a[4, 1] & a[4, 2] & a[4, 3] & a[4, 4] & a[4, 5] \\ a[5, 1] & a[5, 2] & a[5, 3] & a[5, 4] & a[5, 5] \end{pmatrix} \right]$$

$$A_{45} = \text{Det} \left[ \begin{pmatrix} a[1, 1] & a[1, 2] & a[1, 3] & a[1, 4] \\ a[2, 1] & a[2, 2] & a[2, 3] & a[2, 4] \\ a[3, 1] & a[3, 2] & a[3, 3] & a[3, 4] \\ a[5, 1] & a[5, 2] & a[5, 3] & a[5, 4] \end{pmatrix} \right]$$

$$A_{12} = \text{Det} \left[ \begin{pmatrix} a[2, 1] & a[2, 3] & a[2, 4] & a[2, 5] \\ a[3, 1] & a[3, 3] & a[3, 4] & a[3, 5] \\ a[4, 1] & a[4, 3] & a[4, 4] & a[4, 5] \\ a[5, 1] & a[5, 3] & a[5, 4] & a[5, 5] \end{pmatrix} \right]$$

```

A1245 = Det [ [ [ a[2, 1] a[2, 3] a[2, 4] ]
               [ a[3, 1] a[3, 3] a[3, 4] ]
               [ a[5, 1] a[5, 3] a[5, 4] ] ] ]

A15 = Det [ [ [ a[2, 1] a[2, 2] a[2, 3] a[2, 4] ]
              [ a[3, 1] a[3, 2] a[3, 3] a[3, 4] ]
              [ a[4, 1] a[4, 2] a[4, 3] a[4, 4] ]
              [ a[5, 1] a[5, 2] a[5, 3] a[5, 4] ] ] ]

A42 = Det [ [ [ a[1, 1] a[1, 3] a[1, 4] a[1, 5] ]
              [ a[2, 1] a[2, 3] a[2, 4] a[2, 5] ]
              [ a[3, 1] a[3, 3] a[3, 4] a[3, 5] ]
              [ a[5, 1] a[5, 3] a[5, 4] a[5, 5] ] ] ]

A A1245 - Det [ { {A12, A15}, {A42, A45} } ] // Together
0

```

### 3.

Przeczytaj o twierdzeniu Sturma ([http://en.wikipedia.org/wiki/Sturm%27s\\_theorem](http://en.wikipedia.org/wiki/Sturm%27s_theorem)) i implementuj algorytm który znajduje ilość różnych rzeczywistych pierwiastków wielomianu bez podwójnych pierwiastków.

#### Przykład

Następujący wielomian ma dwa rzeczywiste pierwiastki

```

x4 + x3 - x - 1 // Factor
(-1 + x) (1 + x) (1 + x + x2)

```

Typowe podejście do programowania funkcyjnego składa się z implimentacji algorytmu krok po kroku poczym połączeniu pojedynczych kroków w jedną funkcję

Definiujemy wielomian

```

q[x_] := x4 + x3 - x - 1

```

Sprawdzamy że wielomian nie ma podwójnych pierwiastków:

```

Discriminant[q[x], x] ≠ 0
True

```

```

p[0] = q[x]

```

```

-1 - x + x3 + x4

```

```

p[1] = D[p[0], x]

```

```

-1 + 3 x2 + 4 x3

```

```

PolynomialRemainder[p[0], p[1], x]

```

```

- 15/16 - 3 x/4 - 3 x2/16

```

```
p[2] = -PolynomialRemainder[p[0], p[1], x] // Simplify
```

$$\frac{3}{16} (5 + 4x + x^2)$$

```
p[3] = -PolynomialRemainder[p[1], p[2], x] // Simplify
```

$$-32 (2 + x)$$

```
p[4] = -PolynomialRemainder[p[2], p[3], x] // Simplify
```

$$-\frac{3}{16}$$

```
p[5] = -PolynomialRemainder[p[3], p[4], x] // Simplify
```

$$0$$

Łączymy wszystko w jedną funkcję. Tu wygodnie jest użyć funkcji NestWhileList:

**? NestWhileList**

NestWhileList[f, expr, test] generates a list of the results of applying f repeatedly, starting with expr, and continuing until applying test to the result no longer yields True.  
 NestWhileList[f, expr, test, m] supplies the most recent m results as arguments for test at each step.  
 NestWhileList[f, expr, test, All] supplies all results so far as arguments for test at each step.  
 NestWhileList[f, expr, test, m, max] applies f at most max times. >>

```
SturmSequence[f_, x_] /; PolynomialQ[f, x] && Discriminant[f, x] ≠ 0 :=
  Prepend[NestWhileList[{#[[2]], -PolynomialRemainder#[[1]], #[[2]], x} &,
    {f, D[f, x]}, !FreeQ[Last[#], x] &][[All, 2]], f]
```

```
ss = SturmSequence[q[x], x]
```

$$\left\{-1 - x + x^3 + x^4, -1 + 3x^2 + 4x^3, \frac{15}{16} + \frac{3x}{4} + \frac{3x^2}{16}, -64 - 32x, -\frac{3}{16}\right\}$$

Czołowe współczynniki łańcucha Sturma:

```
CoefficientList[#, x][[-1]] & /@ ss // FullSimplify
```

$$\left\{1, 4, \frac{3}{16}, -32, -\frac{3}{16}\right\}$$

To samo po zastąpieniu  $x \rightarrow -x$ :

```
CoefficientList[#, x][[-1]] & /@ (ss /. x → -x) // FullSimplify
```

$$\left\{1, -4, \frac{3}{16}, 32, -\frac{3}{16}\right\}$$

## Inne przyteczne funkcje

Sprawdzamy dla jakich parametrów a wielomian nie ma pierwiastków rzeczywistych.

```
Resolve[ForAll[x, Element[x, Reals], a - 8x + ax^3 + x^4 != 0], Reals]
```

```
False
```

Sprawdzamy dla jakich parametrów a wielomian nie ma pierwiastków rzeczywistych.

```
Resolve[ForAll[x, Element[x, Reals], a - 8 x + a x^3 + x^4 >= 0], Reals]
```

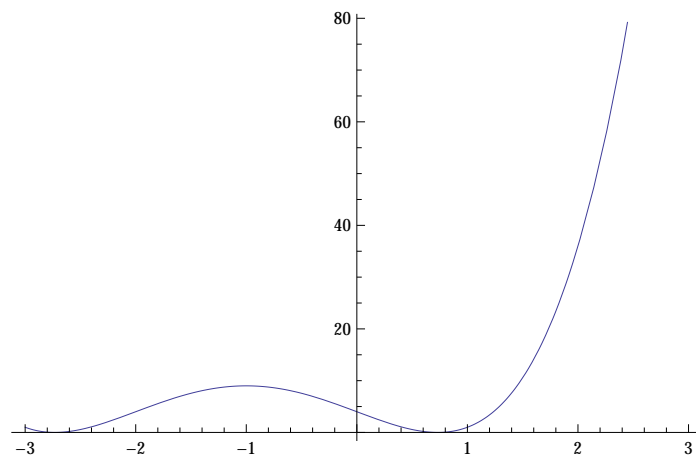
```
a == 4
```

Czyli dla  $a = 4$  wielomian jest nie ujemny i ma pierwiastki rzeczywiste. Sprawdźmy ile ich ma:

```
CountRoots[a - 8 x + a x^3 + x^4 /. a -> 4, x]
```

```
4
```

```
Plot[a - 8 x + a x^3 + x^4 /. a -> 4, {x, -3, 3}]
```



4.

1. Niech  $Q[x]$  będzie wielomianem stopnia

$n$ . Znajdź wartości charakterystyczne macierzy

$$\begin{pmatrix} s(0) & s(1) & s(2) & s(3) & \dots & s(n) \\ s(1) & s(2) & s(3) & s(4) & \dots & s(n+1) \\ s(2) & s(3) & s(4) & s(5) & \dots & s(n+2) \\ s(3) & s(4) & s(5) & s(6) & \dots & s(n+3) \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ s(n) & s(n+1) & s(n+2) & s(n+3) & \dots & s(2n) \end{pmatrix}$$

o wymiarach  $n+1 \times n+1$  gdzie  $s(k)$  są śladami iloczynów macierzy  $C_1^k = C_1 \dots C_1$  i  $s(0) = n$ .

Macierz  $C_1$  o wymiarach  $n \times n$  jest dana przez dołączenie współczynników wielomianu znakiem minus do ostatniego szeregu a reszta macierzy jest określona przez warunek że jedyne nie zerowe elementy są równe 1 i znajdują się w pozycjach  $(i, i+1)$ .

2. Znajdź sygnaturę macierzy  $S$  (liczbę dodatnich i ujemnych wartości własnych). Zauważ że ponieważ macierz jest symetryczna, jej wartości własne są rzeczywiste.

## Przykład.

```
Clear[q, s, ss]
```

```
q[x] := 2 - 8 x + 3 x^3 + x^4
```

```
l1 = Insert[#, 0, 1] & /@ IdentityMatrix[3]
```

```
{{0, 1, 0, 0}, {0, 0, 1, 0}, {0, 0, 0, 1}}
```

```

l2 = Most[-CoefficientList[Q[x], x]]
{-2, 8, 0, -3}

(C1 = Append[l1, l2]) // TraditionalForm

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & 8 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$


s[1] = Tr[C1]

-3

ss[1] = C1
{{0, 1, 0, 0}, {0, 0, 1, 0}, {0, 0, 0, 1}, {-2, 8, 0, -3}}

ss[k_? (# > 1 &)] := C1.ss[k - 1]

s[0] = 4;

s[k_? (# > 0 &)] := Tr[ss[k]]

ss[2]
{{0, 0, 1, 0}, {0, 0, 0, 1}, {-2, 8, 0, -3}, {6, -26, 8, 9}}

s[2] // Simplify
9

(mm = Map[s, Table[Range[i, i + 3], {i, 0, 3}], {2}]) // TraditionalForm

$$\begin{pmatrix} 4 & -3 & 9 & -3 \\ -3 & 9 & -3 & -23 \\ 9 & -3 & -23 & 147 \\ -3 & -23 & 147 & -483 \end{pmatrix}$$


Eigenvalues[mm] // N
{-526.862, 28.2535, 4.9197, 0.689249}

```

---

## 5. Równania różniczkowe zwyczajne [1].

### 1.

Narysuj portret fazowy

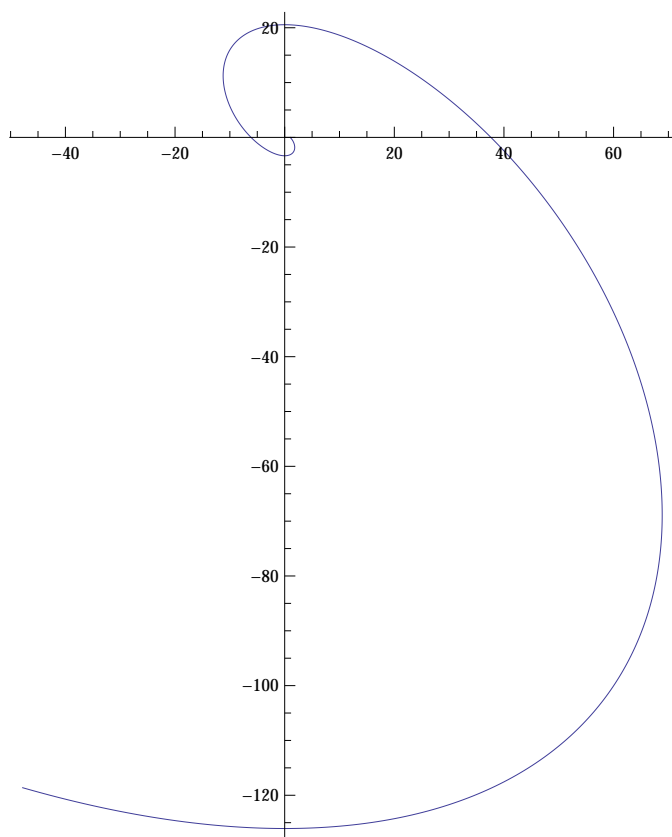
#### Rozwiązanie.

```

v = NDSolve[{x'[t] == x[t] + y[t], y'[t] == -x[t], x[0] == 1, y[0] == 0},
  {x[t], y[t]}, {t, 0, 10}]
{x[t] → InterpolatingFunction[{{0., 10.}}, <>][t],
 y[t] → InterpolatingFunction[{{0., 10.}}, <>][t]}

```

```
ParametricPlot[Evaluate[{x[t], y[t]} /. v],  
  {t, 0, 10}, PlotRange -> All, PlotPoints -> 1000]
```

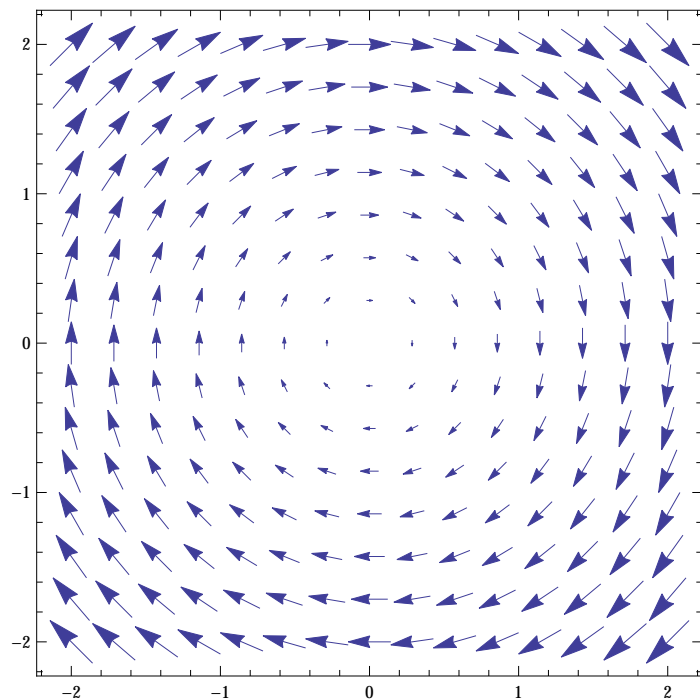


2.

Narysuj pole wektorowe i krzywe fazowe dla układu RRZ 2 - go rzędu

## Solution.

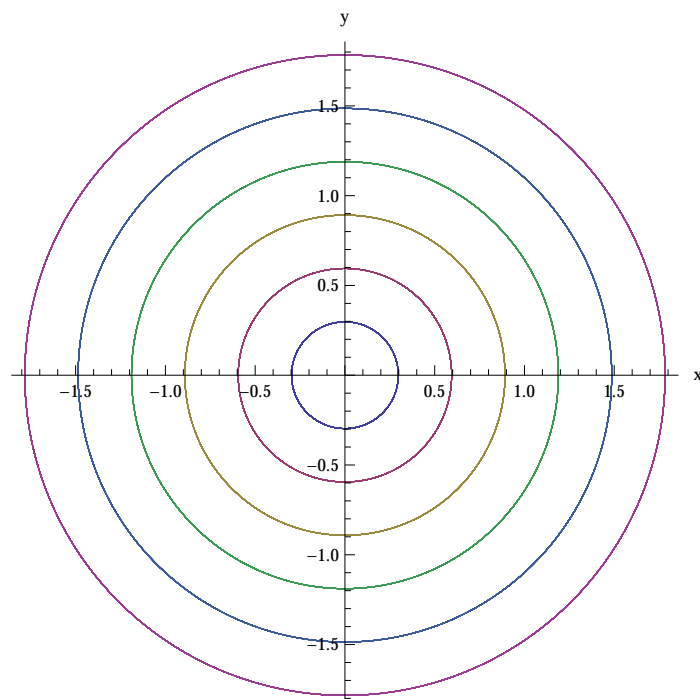
```
p1 = VectorPlot[{y, -x}, {x, -2, 2}, {y, -2, 2}, PlotRange -> All]
```



```
ode[x0_, y0_] := NDSolve[
  {x'[t] == y[t], y'[t] == -x[t], x[0] == x0, y[0] == y0}, {x[t], y[t]}, {t, -200, 200}]
```

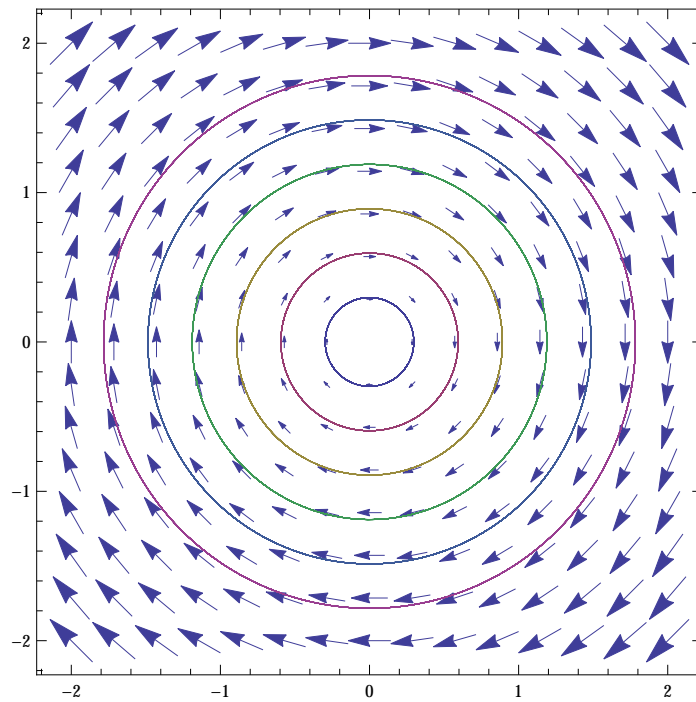
```
sol[i_] := ode[0.22 i, 0.2 i]
```

```
p2 = ParametricPlot[Evaluate[Table[{x[t], y[t]} /. sol[i], {i, 1, 6}]],
  {t, 0, 200}, AxesLabel -> {"x", "y"}]
```





```
Show[{p1, p2}]
```



## 6. Geometria różniczkowa [2].

1.

Obliczyć parametr łukowy krzywej w  $R^3$ .

**Rozwiązanie.**

```
arclength[α_List, t_] := Integrate[Sqrt[Simplify[D[α, t].D[α, t]]], t]
```

```
arclength[{2 Cos[t], 2 Sin[t], 1}, t]
```

```
2 t
```

2.

Narysuj kilka stycznych do okręgu

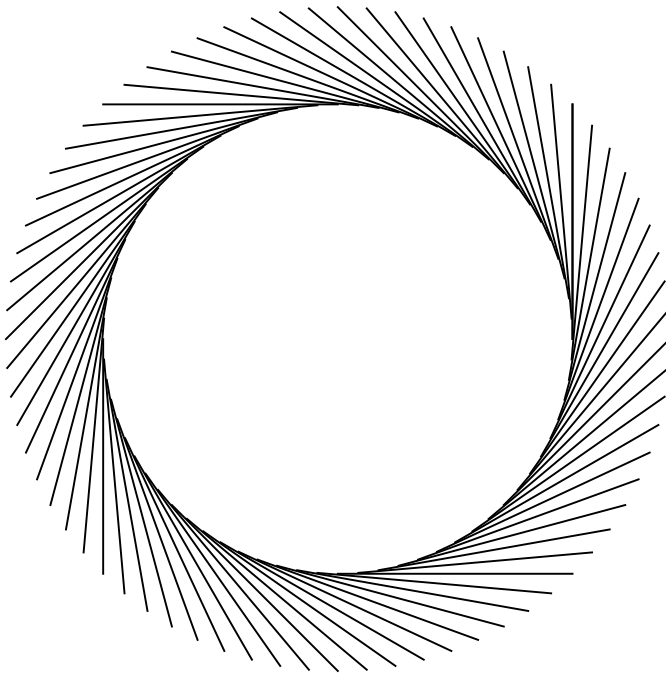
**Rozwiązanie.**

```
tangentline[α_List, s_, t_] :=  
  Line[{α, α + s D[α, t] / Sqrt[Factor[D[α, t].D[α, t]]]}
```

```
tt = tangentline[{Cos[t], Sin[t]}, 1, t]
```

```
Line[{ {Cos[t], Sin[t]}, {Cos[t] - Sin[t] / (Sqrt[(Cos[t]^2 + Sin[t]^2)]),  
  Sin[t] + Cos[t] / (Sqrt[(Cos[t]^2 + Sin[t]^2))}] }
```

```
Show[Graphics[{AbsoluteThickness[1], Evaluate[Table[tt, {t, 0, 2 π, π / 36}]]}]]
```



3.

Narysuj krzywą płaską sparametryzowaną parametrem łukowym zadaną krzywizną  $\kappa$ .  
Wskazówka: rozwiąż układ RRZ  $x'[s] = \text{Cos}[\theta[s]]$ ,  $y'[s] = \text{Sin}[\theta[s]]$ ,  $\theta'[s] = \kappa$ .

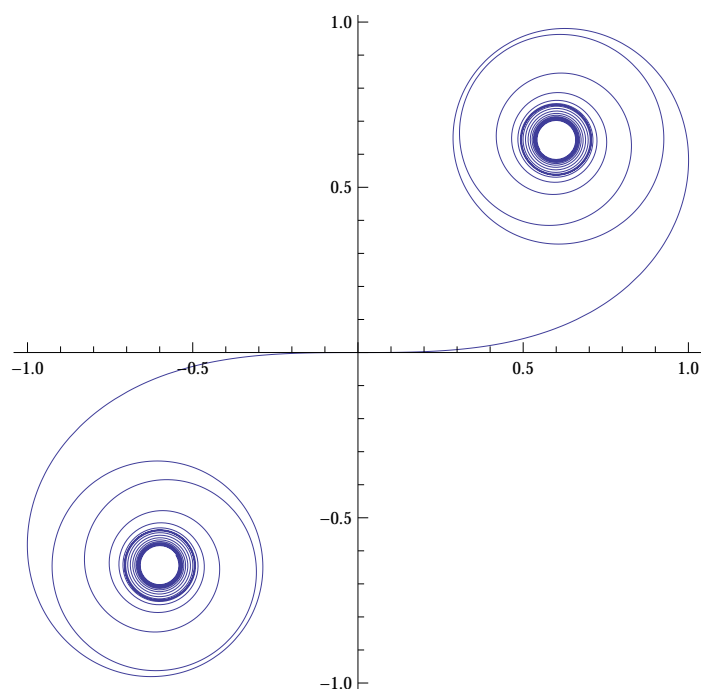
**Rozwiązanie.**

```
curve[κ_, s_, a_ : 0, {c_ : 0, d_ : 0, theta0_ : 0}, {smin_ : -10, smax_ : 10}] :=
  Flatten[{x[s], y[s]} /. NDSolve[{x'[s] == Cos[θ[s]], y'[s] == Sin[θ[s]], θ'[s] == κ,
    x[a] == c, y[a] == d, θ[a] == theta0}, {x[s], y[s], θ[s]}, {s, smin, smax}]]

curve[(s + Sin[s]), s, 0, {0, 0, 0}, {-18, 18}]

{InterpolatingFunction[{{-18., 18.}}, <>][s],
  InterpolatingFunction[{{-18., 18.}}, <>][s]}
```

```
ParametricPlot[Evaluate[%, {s, -18, 18}], AspectRatio -> Automatic]
```



4.

Obliczyć krzywiznę średnią oraz Gaussa krzywej w  $R^3$ .

7.

Narysuj obrazy rzutu stereograficznego punktów z  $R^2$  (lub płaszczyzny zespolonej  $C$ ) na sferze Riemanna ([http://en.wikipedia.org/wiki/Stereographic\\_projection](http://en.wikipedia.org/wiki/Stereographic_projection)).

8.

Zaimplementuj metodę Frobeniusa dla RRZ ([http://en.wikipedia.org/wiki/Frobenius\\_method](http://en.wikipedia.org/wiki/Frobenius_method), <http://mathworld.wolfram.com/FrobeniusMethod.html>).

9.

Zaimplementuj hipotezę ABC ([http://en.wikipedia.org/wiki/Abc\\_conjecture](http://en.wikipedia.org/wiki/Abc_conjecture)).

## Literatura.

[1] S. Lynch, *Dynamical Systems with Applications using Mathematica®*, Birkhäuser, Basel, 2007, XV, 484 p.

[2] A. Gray, *Modern Differential Geometry of Curves and Surfaces with Mathematica*, CRC Press

LLC, 1998. Pliki *Mathematica* można pobrać ze strony <http://library.wolfram.com/infocenter/Books/3759>.